



4





EN D'AÉROTECHNIQUE ABAS-Aircraft-based Augmentation System La fonction AAIM utilise des informations fournies par <u>plusieurs</u> systèmes embarqués afin de vérifier l'<u>intégrité</u> des <u>signaux GNSS</u> et du <u>calcul de la position</u>. • Ces <u>systèmes</u> peuvent être : ADC-Air Data Computer. DME-Distance Measurement Equipment.

IRS-Inertial Reference System (navigation estimée). Autres systèmes futurs (ex. eLORAN ?)

5 2



EN D'AÉROTECHNIQUE ABAS-Aircraft-based Augmentation System La fonction RATM Il s'agit de la capacité du récepteur à exclure de son calcul tout satellite GNSS dont le signal est douteux ou hors norme. La <u>fonction RAIM</u> nécessite la <u>réception fiable</u> d'au moins <u>cinq</u> satellites. • Le récepteur confirme la <u>validité</u> individuelle de chaque satellite en effectuant des mesures comparatives entre des groupes de quatre satellites. Si un satellite est exclu, un sixième satellite est nécessaire pour maintenir la fonction RAIM.

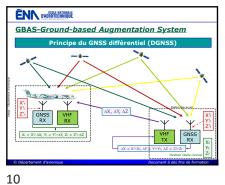
Decement à des fins de formation.

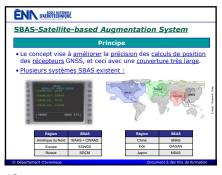
EN D'AÉROTECHNIQUE GBAS-Ground-based Augmentation System Principe du GNSS différentiel (DGNSS) Le GNSS différentiel a pour but de <u>compenser</u> les <u>erreurs</u> de <u>position</u> des <u>systèmes GNSS</u>.

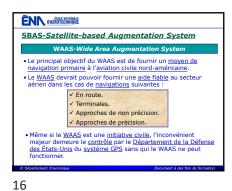
Un <u>récepteur fixe</u> situé à une <u>position connue</u> avec précision transmet les informations nécessaires à un <u>récepteur mobile</u> afin que celui-ci, par calcul, puisse <u>éliminer l'erreur par différence</u>. différence. Le concept est basé sur l'idée qu'une <u>même erreur</u> provenant des <u>signaux</u> des satellites GNSS <u>affecte</u> une <u>région donnée.</u>
Dès lors, le calcul de la position pour deux <u>récepteurs</u> situés dans la <u>même région</u> est <u>entaché</u> de la <u>même erreur</u>. Le but, en <u>aviation</u>, est de pouvoir effectuer des <u>approches de</u> <u>précision</u> aux <u>aéroports</u> afin, potentiellement, de <u>remplacer</u> les <u>systèmes ILS</u>.

8

9 3 6

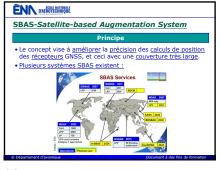






13





SBAS-Satellite-based Augmentation System

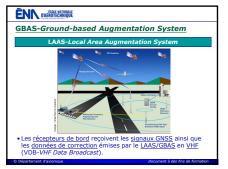
WAAS-Wide Area Augmentation System

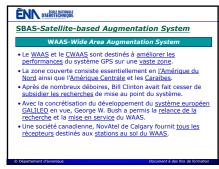
• Le WAAS est censé :

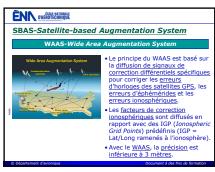
• Fournir des corrections différentielles en vue d'accroître la précision du système GPS de base tant en LNAV qu'en VNAV.

• Vérifier l'intégrité du fonctionnement du système en contrôlant les dépassements des tolérances éventuels et en s'assurant qu'ils demeurent dans les limites fixées.

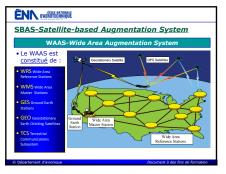
11 14 17

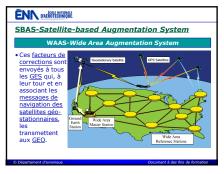






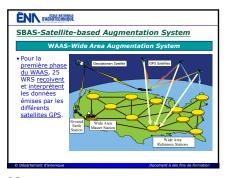
12 15 18

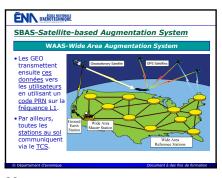






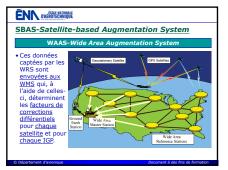
19 22 25



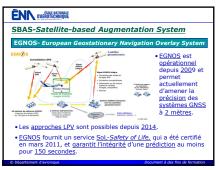




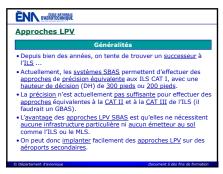
20 23 26

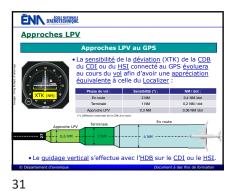






21 24 27





28





29



30